

**PERANCANGAN SWING ARM CUSTOM UNTUK SEPEDA MOTOR  
SPORT 150CC DENGAN VARIASI UKURAN PANJANG  
MENGGUNAKAN PENYETELAN RANTAI PADA ARM**

Diajukan guna memenuhi persyaratan untuk memperoleh gelar Ahli Madya  
Diploma III Program Studi Teknologi Mesin  
Universitas Muhammadiyah Yogyakarta



Disusun Oleh :

**AJI BAYU SAPUTRO**

**20153020089**

**PROGRAM STUDI D3 TEKNOLOGI MESIN  
PROGRAM VOKASI  
UNIVERSITAS MUHAMMADIYAH YOGYAKARTA  
2020**

## **HALAMAN PERSEMPAHAN**

Tugas akhir ini saya persembahkan kepada kedua orang tua. Mereka memberikan arti sebuah makna bertanggung jawab, Dan terima kasih kepada teman- teman kontrakan dan kelas kelas yang telah membantu saya menyelesaikan tugas akhir ini.

Terima kasih

### **PERNYATAAN KEASLIAN TULISAN**

Yang bertanda tangan dibawah ini :

Nama Mahasiswa : Aji Bayu Saputro  
NIM : 20153020089  
Program Studi : D3 Teknologi Mesin  
Fakultas : Program Vokasi  
Perguruan Tinggi : Universitas Muhammadiyah Yogyakarta

Saya menyatakan dengan sebenar – benarnya bahwa tugas akhir dengan judul **“PERANCANGAN SWING ARM CUSTOM UNTUK SEPEDA MOTOR SPORT 150CC MENGGUNAKAN PENYETELAN RANTAI PADA SWINGARM”** adalah asli dari karya dan penelitian saya, serta tidak ada kaitannya dengan penelitian yang ada sedangkan adapun penelitian yang menyatakan kesamaan tersebut hanya inovasi atau perkembangan dari penelitian – penelitian sebelum dan selanjutnya.

Yogyakarta, 17 Oktober 2020

Penulis



## **KATA PENGANTAR**

Puji dan rasa syukur yang mendalam penulis panjatkan kehadirat Allah SWT, karena berkat limpahan rahmat, hidayah, dan inayah-Nya maka tugas akhir ini dapat diselesaikan dengan baik. Sholawat dan salam semoga senantiasa selalu tercurahkan kepada baginda Rasulullah Muhammad SAW.

Tugas Akhir yang berjudul PERANCANGAN SWING ARM CUSTOM UNTUK SEPEDA MOTOR SPORT 150CC MENGGUNAKAN PENYETELAN RANTAI PADA ARM. Ini kami susun untuk memenuhi persyaratan kurikulum Diploma III (D3) pada program studi Teknologi Mesin.

Penulis mengucapkan terimakasih yang sebesar-besarnya atas semua bantuan yang telah diberikan, baik secara langsung maupun tidak langsung selama penyusunan tugas akhir ini hingga selesai. Secara khusus rasa terimakasih tersebut kami sampaikan kepada:

1. Bapak Dr. Gunawan Budiyanto, M.P. Selaku Rektor Universitas Muhammadiyah Yogyakarta.
2. Bapak Dr. Bambang Jatmiko, S.E., M.Si. Selaku Direktur Program Vokasi Universitas Muhammadiyah Yogyakarta.
3. Bapak Muhammad Abdus Shomad, Sos.I., S.T., M.Eng. Selaku Ketua Jurusan Teknologi Mesin Program Vokasi Universitas Muhammadiyah Yogyakarta dan pembimbing tugas akhir ( TA)
4. Bapak Zuhri Nurisna, ST., M.T., selaku dosen penguji
5. Seluruh Staff dan akademisi prodi D3 Teknologi Mesin Program Vokasi Universitas Muhammadiyah Yogyakarta.
6. Laboran Prodi D3 Teknologi Mesin Program Vokasi Universitas Muhammadiyah Yogyakarta.<sup>xii</sup>
7. Semua pihak yang telah membantu dalam pelaksanaan dan penyusunan

tugas akhir ini.

Penulis menyadari Tugas Akhir ini masih jauh dari kesempurnaan, maka dari itu saya menerima kritik atau saran dari pembaca apabila ada kesalahan. Akhirul kalam,  
Wassallamu' allaikum wa rahmatullahi wa barokatu.

Yogyakarta, Oktober 2020

Penulis

**(Aji Bayu Saputro)**

## DAFTAR ISI

<b>HALAMAN SAMPUL.....</b>	i
<b>HALAMAN PERSETUJUAN .....</b>	ii
<b>HALAMAN PENGESAHAN .....</b>	iii
<b>PERNYATAAN KEASLIAN TULISAN .....</b>	iv
<b>HALAMAN MOTTO .....</b>	v
<b>KATA PENGANTAR.....</b>	vi
<b>ABSTRAK.....</b>	viii
<b>ABSTRACT .....</b>	ix
<b>DAFTAR ISI .....</b>	x
<b>DAFTAR GAMBAR.....</b>	xii
<b>DAFTAR TABEL .....</b>	xv
<b>BAB I PENDAHULUAN.....</b>	1
1.1 .Latar Belakang.....	1
1.2 Rumusan masalah.....	5
1.3 Batasan Masalah.....	5
1.4 Tujuan Penelitian .....	5
1.5 Manfaat Penelitian .....	5
1.6 Sistematika Penulisan.....	6
<b>BAB II DASAR TEORI.....</b>	7
2.1. Tinjauan Pustaka .....	7
2.2. Landasan Teori.....	8
2.2.1 Tipe <i>Swing arm</i> sepeda motor .....	9

2.2.2	Nama komponen pada <i>swing arm</i> .....	12
2.2.3	Pengertian Autodesk Inventor.....	12
2.2.4	Pengertian Pengujian Drafting .....	13
<b>BAB III METODE PENELITIAN</b>	.....	<b>14</b>
3.1	Diagram Alir.....	14
3.2	Alat dan Bahan .....	15
3.3	Proses pembuatan Tugas Akhir .....	16
3.3.1.	Pengumpulan data.....	16
3.3.2.	Mempersiapkan alat dan bahan .....	17
3.3.3.	Tahapan perancangan <i>Swing arm</i> .....	17
3.3.4.	Hasil dari Perancangan .....	18
3.3.5.	Proses Pengujian.....	21
3.3.6.	Pengujian <i>Drafting</i> .....	25
3.3.7.	Analisis .....	25
3.3.8.	Kesimpulan dan Saran .....	25
<b>BAB IV HASIL DAN KESIMPULAN</b>	.....	<b>26</b>
4.1 .	Metode Penelitian .....	26
4.2.	Pemodelan Element Hingga .....	27
4.3.	Hasil dan Pembahasan Pengujian <i>Stress Analysis</i> 28	
4.3.1.	<i>Von Mises Stress</i> .....	30
4.3.2.	<i>1<sup>st</sup> Principal Stress</i> .....	30
4.3.3.	<i>3<sup>rd</sup> Principal Stress</i> .....	31

4.3.4. <i>Displacement</i> .....	32
4.3.5. <i>Safety Factor</i> .....	32
4.3.6. <i>Equivalent Strain</i> .....	33
4.3.7. Laju Konvergensi Tegangan Luluh .....	34
4.3.8. Laju Konvergensi Tegangan Maksimum.....	34
4.3.9. Laju Konvergensi Tegangan Minimum.....	35
4.3.10. Laju Konvergansi Perpindahan .....	35
<b>BAB V KESIMPULAN DAN SARAN .....</b>	<b>37</b>
5.1. Kesimpulan.....	37
5.2. Kesimpulan.....	38

## **DAFTAR PUSTAKA**

## LAMPIRAN

## DAFTAR GAMBAR

<b>Gambar 2.1</b> <i>Twin - Shock</i> .....	9
<b>Gambar 2.2</b> <i>Mono Shock Regular Swing arm</i> .....	9
<b>Gambar 2.3</b> <i>Mono shock single-side swing arm</i> .....	10
<b>Gambar 2.4</b> <i>Rear monolever swing arm</i> .....	10
<b>Gambar 2.5</b> <i>Rear paralever, first generation.</i> .....	11
<b>Gambar 2.6</b> <i>Rear paralever, second generation Swing arm</i> .....	11
<b>Gambar 2.7</b> <i>Rear paralever, third generation</i> .....	12
<b>Gambar 3.1</b> Diagram Alir .....	14
<b>Gambar 3.2</b> Laptop.....	15
<b>Gambar 3.3</b> Aplikasi Inventor.....	16
<b>Gambar 3.4</b> <i>Sketch Swing Arm</i> .....	17
<b>Gambar 3.5</b> Diameter As Body.....	18
<b>Gambar 3.6</b> Ukuran pajang, tinggi, dan diameter roda belakang pada swingarm	18
<b>Gambar 3.7</b> Tampak depan. ....	19
<b>Gambar 3.8</b> Tampak belakang. ....	19
<b>Gambar 3.9</b> Tampak atas. ....	20
<b>Gambar 3..10</b> Tampak bawah. ....	20
<b>Gambar 3.11</b> Tampak kiri.....	20
<b>Gambar 3.12</b> Tampak kanan .....	21
<b>Gambar 3.13</b> Proses <i>Convert</i> .....	22
<b>Gambar 3.14</b> Proses <i>Fixed</i> .....	22
<b>Gambar 3.15</b> Proses <i>Force</i> .....	22

<b>Gambar 3.16</b> Hasil <i>Mesh View</i> .....	23
<b>Gambar 3.17</b> Proses <i>Simulate</i> .....	23
<b>Gambar 3.18</b> Hasil <i>Simulate</i> .....	24
<b>Gambar 3.19</b> Hasil <i>Animate</i> .....	24
<b>Gambar 4.1</b> <i>Selected Face Of Force</i> .....	27
<b>Gambar 4.2</b> <i>Selected Face Of Fixed Constrain</i> .....	28
<b>Gambar 4.3</b> <i>Von Mises Stress</i> .....	30
<b>Gambar 4.4</b> <i>1<sup>st</sup> principal stress</i> .....	31
<b>Gambar 4.5</b> <i>3<sup>rd</sup> Principal Stress</i> .....	31
<b>Gambar 4.6</b> <i>Displacement</i> .....	32
<b>Gambar 4.7</b> <i>Safety Factor</i> .....	33
<b>Gambar 4.8</b> <i>Equivalent Strain</i> .....	33
<b>Gambar 4.9</b> Laju Konvergensi Tegangan Luluh.....	34
<b>Gambar 4.10</b> Laju Konvergensi Tegangan Maksimum .....	34
<b>Gambar 4.11</b> Laju Konvergensi Tegangan Minimum.....	35
<b>Gambar 4.12</b> Laju Konvergansi Perpindahan.....	35

## DAFTAR TABEL

<b>Tabel 4.1</b> <i>Material</i> .....	26
<b>Tabel 4.2</b> <i>Phytsical</i> .....	26
<b>Tabel 4.3</b> <i>Mesh Settings</i> .....	27
<b>Tabel 4.4</b> <i>Result Summary</i> .....	28
<b>Tabel 4.5</b> <i>Reaction Force and Moment on Constraints</i> .....	29