

BAB V

PENUTUP

A. Kesimpulan

Hasil pengujian alat menunjukkan bahwa jembatan akan terangkat apabila sensor phototransistor pendeteksi kapal masuk terpicu, tetapi jembatan tidak akan terangkat apabila sensor phototransistor pada jembatan mendeteksi adanya kendaraan pada persambungan jembatan. Jembatan akan turun kembali apabila sensor phototransistor pendeteksi kapal keluar terpicu.

Sistem memiliki kemampuan sesuai spesifikasi, antara lain sebagai berikut.

1. Pendeteksian kapal dan kendaraan menggunakan *phototransistor*.
2. Indikator ada tidaknya kapal menggunakan LED sebagai pengganti lampu *traffic light* dan *buzzer* sebagai sirine.
3. Pengangkat dan penurun jembatan menggunakan motor DC dikarenakan motor DC dapat dengan mudah diputar dengan cara membalik potensial tegangan.

B. Saran

Perancangan sistem yang telah direalisasikan pada skripsi ini, diharapkan dapat menjadi dasar penelitian lebih lanjut, mengingat banyaknya keterbatasan

1. Teknologi sistem pengendalian adalah sangat berpengaruh dalam dunia industri, sehingga masih sangat diperlukan penelitian dan pengembangan terhadap sistem pengendalian pada sistem ini.
2. Pengembangan selanjutnya sebaiknya menggunakan kamera sebagai pendeteksi keberadaan kapal dan bendungan, agar tidak ada kesalahan