

LAPORAN TUGAS AKHIR
RANCANG BANGUN *HUMAN FOLLOWING CAMERA*
SLIDER DENGAN MEMANFAATKAN SENSOR
ULTRASONIK HC-SR04

Diajukan guna Memenuhi Persyaratan untuk
Mencapai Derajat Strata-1 Prodi Teknik Elektro Fakultas Teknik
Universitas Muhammadiyah Yogyakarta



Disusun oleh :

MOHAMMAD ADHITYA JATIKUSUMA

NIM : 20200120056

PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO
FAKULTAS TEKNIK
UNIVERSITAS MUHAMMADIYAH YOGYAKARTA
YOGYAKARTA
2022

PERNYATAAN BEBAS PLAGIASI

Saya yang bertanda tangan dibawah ini:

Nama : MOHAMMAD ADHITYA JATIKUSUMA
NIM : 20200120056
Program studi : Teknik Elektro
Fakultas/sekolah : Fakultas Teknik

Menyatakan dengan sesungguhnya bahwa naskah skripsi / Tugas Akhir yang berjudul “RANCANG BANGUN HUMAN FOLLOWING CAMERA SLIDER DENGAN MEMANFAATKAN SENSOR ULTRASONIK HC-SR04” merupakan asli hasil karya tulis saya sendiri dan tidak terdapat karya yang pernah diajukan untuk memperoleh gelar kesarjanaan di perguruan tinggi dan sepanjang pengetahuan saya juga tidak terdapat karya atau pendapat yang pernah ditulis atau diterbitkan oleh orang lain, kecuali yang secara tertulis diacu dalam naskah ini dan disebutkan dalam daftar pustaka.

Yogyakarta, 26 April 2022
Penulis,



MOHAMMAD ADHITYA JATIKUSUMA

MOTTO

Selalu ada yang tidak suka kita tersenyum, tetapi tersenyumlahah

-----***-----

"Sesungguhnya Allah tidak akan mengubah keadaan suatu kaum, sebelum mereka

mengubah keadaan diri mereka sendiri."

- QS Ar Rad 11 -

"Angin tidak berhembus untuk menggoyangkan pepohonan, melainkan menguji

kekuatan akarnya."

- Ali bin Abi Thalib -

"Allah tidak membebani seseorang melainkan sesuai dengan kesanggupannya."

- QS Al Baqarah 286 -

PERSEMBAHAN

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ



Semoga Allah S.W.T. selalu memberkahi, melindungi, dan memberikan segala yang terbaik menurut-Nya dalam kehidupan kita.

Aamini Ya Rabb.

PRAKATA

Pertama-pertama penulis ucapan puji syukur kehadiran Allah SWT, karena berkat rahmat dan hidayah-Nya penulis dapat menyelesaikan laporan Tugas Akhir.

Tugas Akhir ini merupakan salah satu syarat yang harus dipenuhi untuk memenuhi SKS (Satuan Kredit Semester) pada jurusan S1 Teknik Elektro, Fakultas Teknik, Universitas Muhammadiyah Yogyakarta.

Tak lupa penulis sampaikan rasa terimakasih kepada semua pihak yang telah membantu penulis dalam pembuatan alat dan penyusunan laporan ini sehingga dapat terselesaikan dengan baik, khususnya kepada:

1. Bapak Jazaaul Ikhsan,S.T.,M.T.,Ph.D selaku Dekan Fakultas Teknik, Universitas Muhammadiyah Yogyakarta.
2. Bapak Dr. Ramadoni Syahputra,S.T.,M.T. selaku ketua program studi Teknik Elektro, Universitas Muhammadiyah Yogyakarta (UMY). Beliau juga sebagai dosen pembimbing II penulis.
3. Dr. Yessi Jusman, S.T., M.Sc. sebagai dosen pembimbing I.
4. Segenap dosen pengajar di jurusan Teknik Elektro, Universitas Muhammadiyah yogyakarta, terima kasih atas ilmu yang diberikan ke penulis selama kuliah lanjut jenjang ini.
5. Orang tua penulis yang selalu memberikan Do'a, dukungan, serta segala aspek menuju kesuksesan dalam hidup.
6. Muhammad Aulia Ramadhan, Lukman Sidiq Nugroho, Zildjian Raka, Yusuf Arifin, Dhiya Ulhaq Raistikari, dan Didit Adi Nugroho yang dengan tulus meminjamkan dan/atau memberi bantuan berupa alat dan ilmu yang berguna dalam kelancaran pengerjaan Tugas Akhir.
7. Teman-teeman Soto Hooligan yang tak henti-hentinya memacu penulis dengan menunjukkan kesukesannya masing-masing.

8. Ucup, Pison, Roydo, Damos, Ian selaku anggota kontrakan DSP yang menemani dalam pengerajan Tugas Akhir.
9. Mas Yido, Vella, Rio, Yaka, Irfan, dan Geral yang memberikan dukungan moral untuk lulus.
10. Teman-teman ekstensi S-1 di Teknik Elektro UMY yang telah banyak memberikan informasi. Semua pihak yang telah memberikan dukungan dalam penyelesaian Tugas Akhir.
11. Diri saya sendiri yang tidak menyerah untuk menyelesaikan apa yang telah dimulai.

Penulis menyadari bahwa laporan Tugas Akhir ini tentunya tidak terlepas dari kekurangan. Oleh karena itu penulis mengharapkan kritik dan saran yang membangun dari pembaca terutama kepada dosen pembimbing untuk perbaikan pada jenjang pendidikan lebih tinggi di masa yang akan datang.

Akhirnya kepada Allah SWT penulis bersyukur dan semoga selalu dalam lindungan-Nya. Aamin.

Yogyakarta, 26 April 2022

Penulis,



Mohammad Adhitya Jatikusuma

DAFTAR ISI

LAPORAN TUGAS AKHIR.....	i
LAPORAN TUGAS AKHIR.....	ii
LEMBAR PENGESAHAN I.....	iii
LEMBAR PENGESAHAN II	iv
PERNYATAAN BEBAS PLAGIASI	v
MOTTO	vi
PERSEMBAHAN.....	vii
PRAKATA	viii
DAFTAR ISI.....	x
DAFTAR GAMBAR.....	xii
DAFTAR TABEL	xiii
<i>ABSTRACT</i>	xiv
INTISARI	xv
BAB I PENDAHULUAN.....	1
1.1. Latar Belakang	1
1.2. Maksud dan Tujuan	1
1.1. Rumusan Masalah	2
1.2. Batasan Masalah.....	2
1.3. Metodologi Penulisan	2
1.4. Sistematika Penulisan	3
BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....	4
2.1. Penelitian Terkait	4
2.2. Mikrokontroller Arduino	5
2.2. Sensor Ultrasonik HC-SR04.....	7
2.3. Sensor <i>Limit switch</i>	8
2.4. Motor Stepper	8
2.5. Slider Kamera	11
2.6. Catu Daya DC	12
2.7. Driver Motor TB6600	12
BAB III PERANCANGAN ALAT	14
3.1. Metode Perancangan.....	14

3.2. Tahap Persiapan.....	14
3.2.1. Alat dan Bahan.....	14
3.2.2. Blok Diagram Sistem	15
3.2.3. Pengujian Komponen	16
3.3. Tahap Perancangan	25
3.3.1. Perancangan Elektronis	25
3.3.2. Perancangan Mekanis.....	26
3.3.3. Perancangan <i>Software</i>.....	27
BAB IV IMPLEMENTASI DAN ANALISA PENGUJIAN	30
4.1. Implementasi Perancangan	30
4.2. Analisa Pengujian.....	41
4.2.1. Pengujian Wadah HC-SR04	41
4.2.1. Pengujian Fungsi Alat	43
4.2.2. Pengujian Jarak Sensor.....	46
4.2.3. Keterbatasan Kinerja	50
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN	51
5.1. Kesimpulan	51
5.2. Saran.....	51
DAFTAR PUSTAKA	52

DAFTAR GAMBAR

Gambar 2. 1 <i>Flowchart</i> Mikrokontroller Arduino	5
Gambar 2. 2 <i>Limit switch</i>	8
Gambar 2. 3 <i>Variable Reluctance Stepper Motor</i>	10
Gambar 2. 4 <i>Permanent Magnet Stepper Motor</i>	10
Gambar 2. 5 <i>Hybrid Stepper Motor</i>	11
Gambar 2. 6 <i>Slider Kamera</i>	11
Gambar 2. 7 Sinyal Keluaran ac dan dc	12
Gambar 3. 1 Blok Diagram Sistem	15
Gambar 3. 2 Hasil Pengujian Mikrokontroler	17
Gambar 3. 3. Hasil Pengujian HC-SR04.....	19
Gambar 3. 4 Hasil Pengujian <i>Limit switch</i>	20
Gambar 3. 5 Skematik Perancangan Elektronis.....	26
Gambar 3. 6 Rancangan Mekanis	27
Gambar 3. 7 Diagram Alir <i>Software</i>	28
Gambar 4. 1 Desain PCB.....	31
Gambar 4. 2 PCB	32
Gambar 4. 3 Mekanis Rel.....	33
Gambar 4. 4 Desain <i>Casing</i> Arduino dan Driver	33
Gambar 4. 5 Desain <i>Casing</i> Sensor HC-SR04 Segitiga.....	34
Gambar 4. 6 Desain <i>Casing</i> Sensor HC-SR04 Kotak	34
Gambar 4. 7 <i>Casing</i> Arduino dan Driver	34
Gambar 4. 8 <i>Casing</i> Sensor HC-SR04 Segitiga	35
Gambar 4. 9 <i>Casing</i> Sensor HC-SR04 Kotak	35
Gambar 4. 10 Penggabungan Elektronis dan Mekanis Tampak Depan	35
Gambar 4. 11 Penggabungan Elektronis dan Mekanis Tampak Atas.....	36
Gambar 4. 12 Ilustrasi Jangkauan Segitiga.....	42
Gambar 4. 13 Ilustrasi Jangkauan Kotak	42
Gambar 4. 14 Pengujian <i>Limit switch</i>	44
Gambar 4. 15 Pengujian Sensor dan Motor	44
Gambar 4. 16 Hasil Kamera yang Terpasang	45
Gambar 4. 17 Sensor Kiri Pada <i>Serial Monitor</i>	47
Gambar 4. 18 Sensor Kiri Menggunakan Mistar	47
Gambar 4. 19 Sensor Tengah Pada <i>Serial Monitor</i>	48
Gambar 4. 20 Sensor Tengah Menggunakan Mistar	48
Gambar 4. 21 Sensor Kanan Pada <i>Serial Monitor</i>	49
Gambar 4. 22 Sensor Kanan Menggunakan Mistar	49
Gambar 4. 23 Keterbatasan Kinerja Alat.....	50

DAFTAR TABEL

Tabel 2. 1 Spesifikasi TB6600	13
Tabel 4. 1 Hasil Pengujian Catu Daya	32
Tabel 4. 2 Hasil Pengujian Wadah Sensor HC-SR04	43
Tabel 4. 3 Analisa Pengamatan.....	45