

## HALAMAN PERNYATAAN

Yang bertanda tangan dibawah ini:

Nama : Muhammad Ghulam Arif

NIM : 20160120066

Program Studi : Teknik Elektro

Fakultas : Teknik

Perguruan Tinggi : Universitas Muhammadiyah Yogyakarta

Menyatakan dengan sesungguhnya bahwa naskah Tugas Akhir “**RANCANG BANGUN PROTOTYPE NODE SENSOR PENDETEKSI KABUT DAN DEBU PADA AIRFIELD LIGHTING SYSTEM (ALS)**” ini merupakan hasil karya tulis penulis dan tidak terdapat karya yang pernah diajukan untuk memperoleh gelar sarjana di perguruan tinggi dan sepanjang pengetahuan penulis juga tidak terdapat karya atau pendapat yang pernah ditulis atau dipublikasikan oleh orang lain, kecuali yang secara tertulis disebutkan sumbernya dalam naskah dan daftar pustaka dengan mengikui tata cara dan etika penulisan karya tulis.

Yogyakarta, 11 Juli 2020

Penulis



Muhammad Ghulam Arif

## **MOTTO**

**“Janganlah kamu berduka cita, sesungguhnya Allah selalu Bersama kita”**

**-Q.S At Taubah : 40-**

**“Allah tidak akan membebani seseorang melainkan sesuai dengan kadar  
kesanggupannya”**

**-QS. Al Baqarah : 286-**

**“ Usaha yang Diawali dengan Do'a dan Keyakinan Tidak Akan  
Mengkhianati Hasil ”**

**“RAGU RAGU KEMBALI SEKARANG JUGA!”**

**-Resimen Mahasiswa Satuan 017 Universitas Muhammadiyah Yogyakarta-**

## **PERSEMBAHAN**

Puji syukur kehadirat Allah SWT atas limpahan rahmat dan karunia - Nya sehingga penyusunan tugas akhir ini telah terselesaikan dengan baik. Dalam penyusunan tugas akhir ini penulis telah banyak mendapatkan arahan, bantuan, serta dukungan dari berbagai pihak. Oleh karena itu pada kesempatan ini penulis mengucapkan terima kasih kepada:

1. Allah SWT yang telah memberikan karunia, rahmat, dan hidayah – Nya.
2. Kedua orang tua yang selalu mendukung, mendoakan, dan memberikan nasihat kepada penulis dalam mengerjakan tugas akhir ini.
3. Bapak Ibu Dosen Teknik Elektro Universitas Muhammadiyah Yogyakarta yang telah memberikan ilmu yang bermanfaat kepada penulis.
4. Rekan-rekan Teknik Elektro 2016 kelas B yang dengan senantiasa membantu baik dalam hal pikiran maupun doa.
5. Keluarga Besar Unit Kegiatan Mahasiswa Resimen Mahasiswa Mahakarta Satuan 017 Universitas Muhammadiyah Yogyakarta.
6. Semua pihak yang secara langsung maupun tidak langsung mendukung penulis.

## KATA PENGANTAR

**Bissmillahirrohmaanirrahiim**  
**Assalamu’alaikum Wr. Wb.**

Puji syukur atas kehadiran Allah SWT yang maha pengasih lagi maha penyayang, karena atas rahmat dan hidayah-Nya lah Tugas Akhir yang berjudul **“RANCANG BANGUN PROTOTYPE NODE SENSOR PENDETEKSI KABUT DAN DEBU PADA AIRFIELD LIGHTING SYSTEM (ALS)”** dapat diselesaikan. Sholawat serta salam semoga senantiasa tercurahkan kepada Nabi Muhammad SAW yang telah menunjukkan jalan yang lurus berupa ajaran Agama Islam yang sempurna dan menjadi rahmat serta anugerah bagi seluruh alam semesta.

Penyusunan Tugas Akhir ini dapat diselesaikan dengan bantuan dan dukungan dari berbagai pihak. Untuk itu, penulis mengucapkan terima kasih kepada:

1. Bapak Dr. Ramadoni Syahputra, S.T., M.T. selaku Kepala Program Studi Teknik Elektro Universitas Muhammadiyah Yogyakarta.
2. Bapak Rama Okta Wiyagi, S.T., M.Eng sebagai Dosen Pembimbing I yang dengan sabar dalam membimbing, membagi ilmunya, dan mengarahkan penulis selama melaksanakan penelitian Tugas Akhir sehingga dapat menyelesaikan penulisan Tugas Akhir ini.
3. Bapak Muhamad Yusvin Mustar, S.T., M.Eng sebagai Dosen Pembimbing II yang dengan sabar membimbing, membagi ilmunya, dan mengarahkan penulis selama melaksanakan penelitian Tugas Akhir sehingga dapat menyelesaikan Tugas Akhir ini.
4. Bapak Widiasmoro, S.T., M.Eng sebagai dosen penguji pada saat pendadaran.
5. Bapak Ibu Dosen Pengampu Mata Kuliah di program studi Teknik Elektro Universitas Muhammadiyah Yogyakarta yang telah memberikan ilmu yang bermanfaat bagi penulis.
6. Staf Tata Usaha Jurusan Teknik Elektro Universitas Muhammadiyah Yogyakarta.

7. Staf Laboratorium Jurusan Teknik Elektro Universitas Muhammadiyah Yogyakarta.
8. Ayah, Ibu, dan kedua kakak kandung yang telah memberi doa, dukungan, dan motivasi dalam mengerjakan tugas akhir ini.
9. Dyah Witamara yang sudah membantu pada saat pengujian, format penulisan, dan menemani dalam mengerjakan laporan tugas akhir ini.
10. Teman-teman Teknik Elektro 2016 yang tidak dapat disebutkan satu per satu yang sudah menemani dan mendukung dalam mengerjakan tugas akhir ini.

Dengan penuh kesadaran bahwa dalam penyusunan Tugas Akhir ini masih jauh dari kesempurnaan, baik dari segi penyusunan, pembahasan, maupun penulisannya. Oleh karena itu, saran dan kritik yang membangun sangat dibutuhkan agar dapat menambah pengetahuan baik dari penulis maupun pembaca. Semoga Tugas Akhir ini dapat memberikan manfaat bagi semua pihak yang memerlukan.

**Wassalamu'alaikum Wr. Wb.**

Yogyakarta, 11 Juli 2020

Penulis

**Muhammad Ghulam Arif**

## DAFTAR ISI

<b>HALAMAN PENGESAHAN .....</b>	<b>ii</b>
<b>HALAMAN PENGESAHAN TUGAS AKHIR .....</b>	<b>iii</b>
<b>HALAMAN PERNYATAAN.....</b>	<b>iv</b>
<b>MOTTO .....</b>	<b>v</b>
<b>PERSEMBAHAN .....</b>	<b>vi</b>
<b>KATA PENGANTAR.....</b>	<b>vii</b>
<b>DAFTAR ISI.....</b>	<b>ix</b>
<b>DAFTAR GAMBAR.....</b>	<b>xii</b>
<b>DAFTAR TABEL .....</b>	<b>xiv</b>
<b>DAFTAR PERSAMAAN .....</b>	<b>xv</b>
<b>INTISARI .....</b>	<b>xvi</b>
<b>ABSTRACT .....</b>	<b>xvii</b>
<b>BAB I.....</b>	<b>1</b>
<b>PENDAHULUAN .....</b>	<b>1</b>
<b>1.1 Latar Belakang.....</b>	<b>1</b>
<b>1.2 Rumusan Masalah .....</b>	<b>2</b>
<b>1.3 Batasan Masalah .....</b>	<b>2</b>
<b>1.4 Tujuan Perancangan .....</b>	<b>3</b>
<b>1.5 Manfaat Perancangan.....</b>	<b>3</b>
<b>1.6 Metode Penelitian.....</b>	<b>3</b>
<b>1.7 Sistematika Penulisan.....</b>	<b>4</b>
<b>BAB II .....</b>	<b>6</b>
<b>TINJAUAN PUSTAKA DAN DASAR TEORI.....</b>	<b>6</b>
<b>2.1 Tinjauan Pustaka .....</b>	<b>6</b>
<b>2.2 Dasar Teori .....</b>	<b>11</b>
<b>2.2.1 <i>Airfield Lighting System</i> .....</b>	<b>11</b>
<b>2.2.2 <i>Kabut</i>.....</b>	<b>19</b>
<b>2.2.3 <i>Debu</i> .....</b>	<b>21</b>
<b>2.2.4 <i>Wireless Sensor Network</i> .....</b>	<b>22</b>
<b>2.2.5 <i>Mikrokontroler Arduino Nano V.3</i> .....</b>	<b>27</b>
<b>2.2.6 <i>Sensor BME280</i> .....</b>	<b>28</b>

2.2.7	<b>Sensor GP2Y1010AU0F .....</b>	31
2.2.8	<b>Modul Wireless LoRa SX1278.....</b>	34
2.2.9	<b>OLED 0,96" Display 128 x 64 Pixel .....</b>	37
<b>BAB III.....</b>		39
<b>METODOLOGI PERANCANGAN.....</b>		39
3.1	<b>Diagram Alir Penelitian.....</b>	39
3.2	<b>Konsep Penelitian.....</b>	41
3.3	<b>Analisis Kebutuhan.....</b>	41
3.3.1	<b>Perangkat Keras.....</b>	42
3.3.2	<b>Perangkat Lunak.....</b>	42
3.4	<b>Desain Sistem.....</b>	43
3.4.1	<b>Desain Umum .....</b>	43
3.4.2	<b>Desain Blok Diagram .....</b>	44
3.4.3	<b>Desain Skematik Sistem.....</b>	45
3.5	<b>Perancangan Program.....</b>	52
3.5.1	<b>Perancangan Program Node Sensor 1 .....</b>	53
3.5.2	<b>Perancangan Program Node Sensor 2 .....</b>	56
3.6	<b>Pengujian .....</b>	70
3.6.1	<b>Pengujian Sistem Wireless Sensor Network.....</b>	71
3.6.2	<b>Pengujian Akurasi Sensor BME280 .....</b>	71
3.6.3	<b>Pengujian Akurasi Sensor GP2Y1010AU0F .....</b>	72
3.6.4	<b>Pengujian Sistem Secara Keseluruhan.....</b>	72
<b>BAB IV.....</b>		73
<b>IMPLEMENTASI DAN PENGUJIAN.....</b>		73
4.1	<b>Hasil Perancangan Sistem .....</b>	73
4.1.1	<b>Hasil Perancangan Program Tampilan OLED 0.96" Display .....</b>	74
4.1.2	<b>Hasil Perancangan Program pada Sensor BME280 .....</b>	75
4.1.3	<b>Hasil Perancangan Program pada Sensor GP2Y1010AU0F.....</b>	75
4.2	<b>Pengujian Sistem .....</b>	76
4.2.1	<b>Pengujian Jarak Pengiriman dan Penerimaan Data .....</b>	76
4.2.2	<b>Pengujian Sensor BME280 Terhadap Keadaan Cuaca.....</b>	82
4.2.3	<b>Pengujian Sensor GP2Y1010AU0F Terhadap Partikel Kecil.....</b>	88
4.2.4	<b>Pengujian dan Implementasi Sistem Wireless Sensor .....</b>	94
<b>BAB V .....</b>		99

<b>KESIMPULAN DAN SARAN .....</b>	99
<b>5.1    Kesimpulan.....</b>	99
<b>5.2    Saran .....</b>	100
<b>DAFTAR PUSTAKA.....</b>	102

## DAFTAR GAMBAR

Gambar 2. 1 Lampu Runway Edge Light .....	12
Gambar 2. 2 Lampu Runway Centerline Light.....	13
Gambar 2. 3 Lampu Threshold Light.....	13
Gambar 2. 4 Lampu Runway End Light.....	14
Gambar 2. 5 Lampu Taxiway Edge Light.....	14
Gambar 2. 6 Lampu Taxiway Centerline Light .....	15
Gambar 2. 7 Lampu Approach Light .....	15
Gambar 2. 8 Lampu Sequence Flash Light.....	16
Gambar 2. 9 Lampu Side Row Barrete Light .....	16
Gambar 2. 10 Lampu Touch Down Zone Light.....	17
Gambar 2. 11 Lampu Precision Approach Path Indicator (PAPI) .....	17
Gambar 2. 12 Lampu Runway Guard Light .....	18
Gambar 2. 13 Lampu Apron Flood Light .....	18
Gambar 2. 14 Lampu Apron Edge Light .....	19
Gambar 2. 15 Lampu Apron Centerline Light .....	19
Gambar 2. 16 Ilustrasi Wireless Sensor Network .....	23
Gambar 2. 17 Topologi Star sistem Wireless Sensor Network.....	26
Gambar 2. 18 Topologi Mesh sistem Wireless Sensor Network .....	26
Gambar 2. 19 Topologi Tree sistem Wireless Sensor Network .....	27
Gambar 2. 20 Arduino Nano V.3 .....	27
Gambar 2. 21 Sensor BME280 .....	29
Gambar 2. 22 Pemasangan Pin BME280 ke Arduino Nano .....	30
Gambar 2. 23 Sensor Debu GP2Y1010AU0F .....	31
Gambar 2. 24 (a) Keadaan Debu Belum Masuik Ke Dalam Sensor dan .....	32
Gambar 2. 25 Skema Rangkaian Sensor GP2Y1010AU0F .....	33
Gambar 2. 26 <i>Modul Wireless LoRa SX1278</i> .....	35
Gambar 2. 27 OLED 0,96" 128 x 64 Pixel .....	37
Gambar 3. 1 Diagram Alir Penelitian .....	39
Gambar 3. 2 Desain Umum Prototype Landasan.....	43
Gambar 3. 3 Blok Diagram Node Sensor 1 .....	44
Gambar 3. 4 Blok Diagram Node Sensor 2 .....	44
Gambar 3. 5 Skematik Node Sensor 1 .....	45
Gambar 3. 6 Skematik Node Sensor 2 .....	46
Gambar 3. 7 PCB Layout pada Node Sensor 1 .....	47
Gambar 3. 8 PCB Layout pada Node Sensor 2.....	47
Gambar 3. 9 Skematik Runway Edge Light pada Node Sensor 1 .....	48
Gambar 3. 10 Skematik Runway Edge Light pada Node Sensor 2 .....	48
Gambar 3. 11 Skematik Runway Centerline Light pada Node Sensor 1 .....	49
Gambar 3. 12 Skematik Runway Centerline Light pada Node Sensor 2 .....	49
Gambar 3. 13 Skematik Threshold Light pada Node Sensor 1 .....	50
Gambar 3. 14 Skematik Runway End Light pada Node Sensor 2 .....	50
Gambar 3. 15 Flowchart Program Node Sensor 1 .....	53
Gambar 3. 16 Diagram Alir Sistem Perancangan Program Node Sensor 2.....	56
Gambar 3. 17 Ilustrasi Pengujian Sistem Wireless Sensor Network .....	71

Gambar 4. 1 Rangkaian Transmitter Node Sensor 1.....	73
Gambar 4. 2 Rangkaian Receiver Node Sensor 2.....	73
Gambar 4. 3 Prototype Landasan Dimensi 100 cm x 30 cm.....	74
Gambar 4. 4 Hasil Tampilan Pada OLED 0.96" Display.....	75
Gambar 4. 5 Hasil Perancangan Program pada Sensor BME280 .....	75
Gambar 4. 6 Hasil Perancangan Program pada Sensor GP2Y1010AU0F .....	76
Gambar 4. 7 Pengiriman dan Penerimaan Data pada jarak kurang dari 5 meter .....	78
Gambar 4. 8 Posisi Transmitter di Sisi Barat Lapangan Sidomoyo Jarak .....	78
Gambar 4. 9 Posisi Transmitter di Sisi Barat Lapangan Sidomoyo Jarak .....	78
Gambar 4. 10 Posisi Transmitter di Sisi Barat Lapangan Sidomoyo Jarak .....	79
Gambar 4. 11 Posisi Transmitter di Sisi Barat Lapangan Sidomoyo Jarak .....	79
Gambar 4. 12 Posisi Transmitter di Sisi Barat Lapangan Sidomoyo Jarak .....	79
Gambar 4. 13 Posisi Transmitter di Sisi Barat Lapangan Sidomoyo Jarak .....	80
Gambar 4. 14 Posisi Transmitter di Sisi Barat Lapangan Sidomoyo Jarak .....	80
Gambar 4. 15 Posisi Transmitter di Sisi Barat Lapangan Sidomoyo Jarak .....	81
Gambar 4. 16 Grafik Hubungan Antara Jarak Pengiriman dan Persentase .....	81
Gambar 4. 17 Grafik Hubungan Antara Jarak Pengiriman dan RSSI.....	81
Gambar 4. 18 Grafik Pemantauan Suhu Udara pada Node Sensor 1 dan 2 .....	84
Gambar 4. 19 Grafik Pemantauan Kelembapan Udara Node Sensor 1 dan 2.....	84
Gambar 4. 20 Grafik Pemantauan Tekanan Udara pada Node Sensor 1 dan 2.....	84
Gambar 4. 21 Grafik Pemantauan Suhu Udara pada Node Sensor 1 dan 2 .....	86
Gambar 4. 22 Grafik Pemantauan Kelembapan Udara pada Node Sensor .....	87
Gambar 4. 23 Grafik Pemantauan Tekanan Udara pada Node Sensor .....	87
Gambar 4. 24 Grafik Hubungan Antara Densitas Debu dengan Tegangan .....	93
Gambar 4. 25 Grafik Hubungan Antara Densitas Debu dengan Tegangan .....	93
Gambar 4. 26 Prototype Landasan dengan Instalasi Alat Bantu Pendaratan .....	94
Gambar 4. 27 (a) Keadaan Saat Tidak Ada Kabut, (b) Keadaan Pada Saat.....	95
Gambar 4. 28 Prototype Lampu Runway Pada Saat Level 1 .....	95
Gambar 4. 29 (a) Keadaan Pada Saat Ketebalan Kabut Sedang dan (b).....	96
Gambar 4. 30 (a) Keadaan Pada Saat Ketebalan Kabut Tebal, (b) <i>Prototype</i> .....	97
Gambar 4. 31 (a) Pengujian Keadaan Berdebu Menggunakan Abu Rokok.....	98

## **DAFTAR TABEL**

Tabel 2. 1 Penelitian Terkait.....	9
Tabel 2. 2 Nilai Visibilitas Internasional dengan Koefisien Atenuasi .....	20
Tabel 2. 3 Spesifikasi Mikrokontroler Arduino Nano .....	28
Tabel 2. 4 Spesifikasi Sensor BME280.....	29
Tabel 2. 5 Penyambungan Pin Antara Sensor BME280 dengan Arduino .....	30
Tabel 2. 6 Spesifikasi Sensor GP2Y1010AU0F .....	32
Tabel 2. 7 Penyambungan Pin Antara Sensor GP2Y1010AU0F dan .....	33
Tabel 2. 8 Spesifikasi LoRa SX1278 .....	35
Tabel 2. 9 Pemasangan Pin Antara Arduino Nano dengan SX1278.....	36
Tabel 2. 10 Spesifikasi OLED 0,96” Display .....	37
Tabel 2. 11 Pemasangan Pin OLED 0,96” Display dengan Arduino Nano .....	38
Tabel 3. 1 Spesifikasi Laptop yang Digunakan .....	42
Tabel 3. 2 Software Perancangan Program.....	42
Tabel 3. 3 Software Perancangan Diagram Pengkabelan .....	43
Tabel 4. 1 Hasil Pengujian Jarak LoRa SX1278.....	77
Tabel 4. 2 Pemantauan Keadaan Cuaca Daerah Kasihan Hari Pertama.....	83
Tabel 4. 3 Pemantauan Keadaan Cuaca Daerah Kasihan Hari Pertama.....	83
Tabel 4.4 Pemantauan Keadaan Cuaca Daerah Palagan Hari Kedua.....	85
Tabel 4. 5 Pemantauan Keadaan Cuaca Daerah Palagan Hari Kedua.....	86
Tabel 4. 6 Pengukuran Massa Jenis Partikel Menggunakan Sensor .....	88

## **DAFTAR PERSAMAAN**

Persamaan 2.1 Rumus Konversi ADC Ke Tegangan.....	34
Persamaan 2.2 Rumus Konversi Tegangan Ke Densitas Debu.....	34
Persamaan 3.1 Rumus Nilai Hambatan Untuk LED .....	51
Persamaan 3.2 Rumus Konversi Daya Ke Dalam Bentuk 8 Byte.....	70
Persamaan 4.1 Rumus Perhitungan Persentase <i>Error Rate</i> .....	77